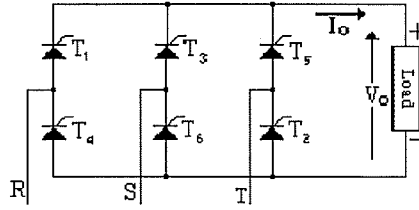


آزمایش هفتم

یکسوکننده پل سه فازه تمام کنترل



• اهداف:

- (۱) بررسی مدار فرمان پل یکسوکننده سه فازه
- (۲) بررسی عملکرد مدار قدرت پل سه فاز تمام کنترل.
- (۳) راه اندازی و کنترل سرعت (حلقه باز) موتور DC تحریک جداگانه.

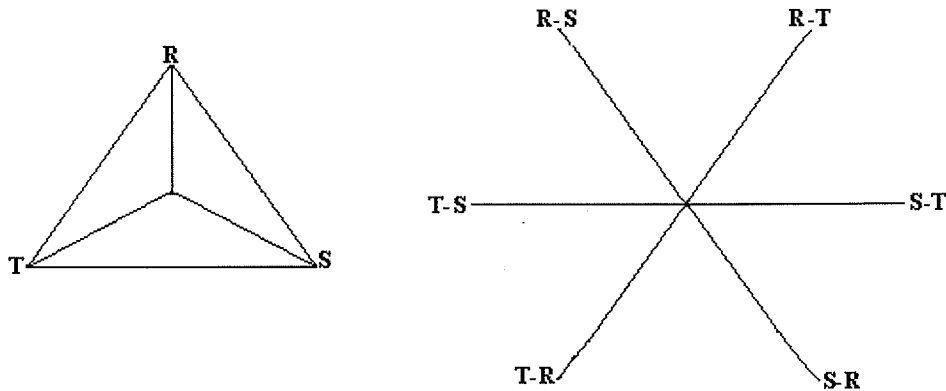
◀ وسایل و قطعات مورد نیاز برای آزمایش

| تعداد | مشخصات | عنوان |
|-------|------------------|-----------------------------|
| 1 | - | اسیلوسکوپ |
| ۱ | - | مولتی متر |
| ۳ | 220/110 , 3A | ترانسفورماتور |
| ۳ | 220/2*9V , 200mA | ترانسفورماتور |
| ۱ | 3 Phase PWM | برد مدار فرمان AC/DC |
| ۱ | Driver & TP | برد جدا کننده فرمان از قدرت |
| ۶ | BT151 | تریستور |
| ۲ | 220/100W | لامپ |
| ۱ | 250V | موتور DC تحریک جداگانه |
| ۲ | 1 Ohm/10W | مقاومت |

◀ یکسوکننده پل سه فاز قابل کنترل

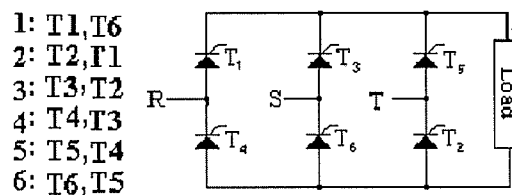
• تئوری

در خروجی یکسوکننده پل سه فاز تمام کنترل، در فاصله زمانی یک سیکل ولتاژ ورودی، شامل ولتاژهای یکسو شده خطوط R-S، T-R، S-R، S-T، R-T، R-S است، که شکل برداری این ولتاژها، در شکل (۷-الف) نشان داده شده است.



شکل (۷-الف)

یکسو کننده پل سه فاز شامل شش تریتور است که در هر لحظه دو تریتور به صورت سری می توانند هدایت کنند. بخش مدار قدرت این یکسوکننده، به همراه ترتیب هدایت تریتورها، در فاصله زمانی یک سیکل ولتاژ ورودی (جهت جریان دهی به بار)، در شکل (۷-ب) آورده شده است.



- 1: T1, T6
- 2: T2, T1
- 3: T3, T2
- 4: T4, T3
- 5: T5, T4
- 6: T6, T5

شکل (۷-ب)

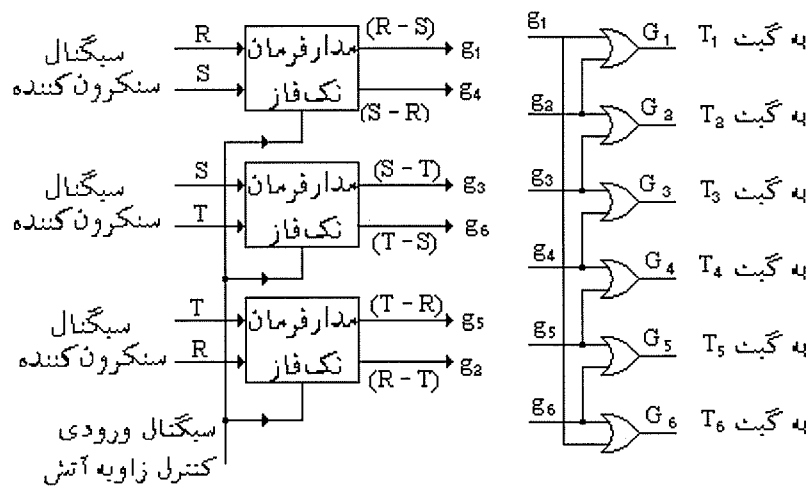
چون در این یکسو کننده ولتاژهای خط یکسو می شود، برای سنکرون کردن مدار فرمان با مدار قدرت، بر اساس ترتیب هدایت تریتورها، باید از ولتاژهای تضعیف شده خطوط ورودی (به مدار قدرت) استفاده کرد.

مدار فرمان این نوع یکسوکننده ها از سه مدار فرمان تک فاز تشکیل می شود، به طوری که در هر مدار فرمان تکفاز، دو پالس با اختلاف فاز ۱۸۰ درجه، جهت فرمان دادن به گیت های دو تریتور (که با اختلاف فاز ۱۸۰ درجه هدایت می کنند) تولید می شود.

برای مثال هر گاه از فاز R-S برای سنکرون کردن یک مدار فرمان تکفاز استفاده شود، به راحتی می‌توان در خروجی این مدار فرمان تک فاز، دو پالس با اختلاف فاز ۱۸۰ درجه که یکی با ولتاژ خط R-S و دیگری با S-R سنکرون خواهد بود به دست آورد. این دو پالس، یکی جهت روشن کردن ترستور T1 و دیگری جهت روشن کردن ترستور T4 استفاده می‌شود. جهت تولید پالس فرمان برای گیت‌های چهار ترستور باقیمانده، لازم است از دو مدار فرمان تکفاز دیگر به همان ترتیبی که گفته شد، استفاده شود.

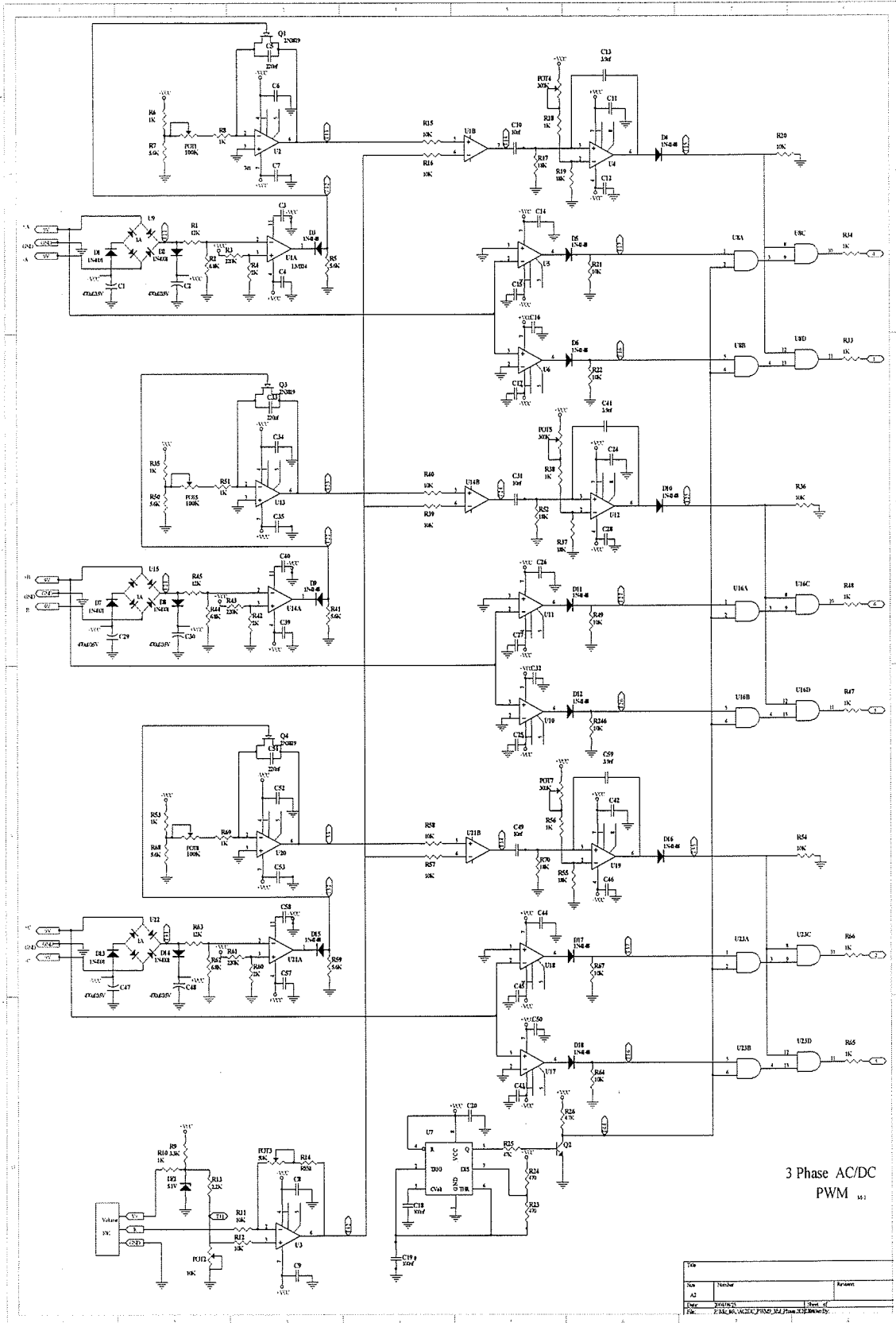
بر اساس آنچه که تا اینجا بیان شد، می‌توان به وسیله سه مدار فرمان تکفاز، شش پالس برای گیت شش ترستور که با شش ولتاژ خط (معرفی شده در فوق) سنکرون خواهند بود، بدست آورد. با ملاحظه به شکل برداری ولتاژهای خط این نتیجه حاصل می‌شود که هر دو پالس سنکرون با دو ولتاژ متوالی خط با هم ۶۰ درجه اختلاف فاز دارند.

در این یکسوکننده لازم است به هر دو ترستوری که با هم هدایت می‌کنند، همزمان جریان گیت داده شود. برای این منظور، شش پالس حاصل از سه مدار فرمان تکفاز معرفی شده در بالا دو به دو و به ترتیب ارائه شده در شکل (۲-۷) OR شده و خروجی هر OR پس از تقویت جریان، و ایزوله الکتریکی شدن، به گیت ترستور مربوطه وصل می‌شوند.



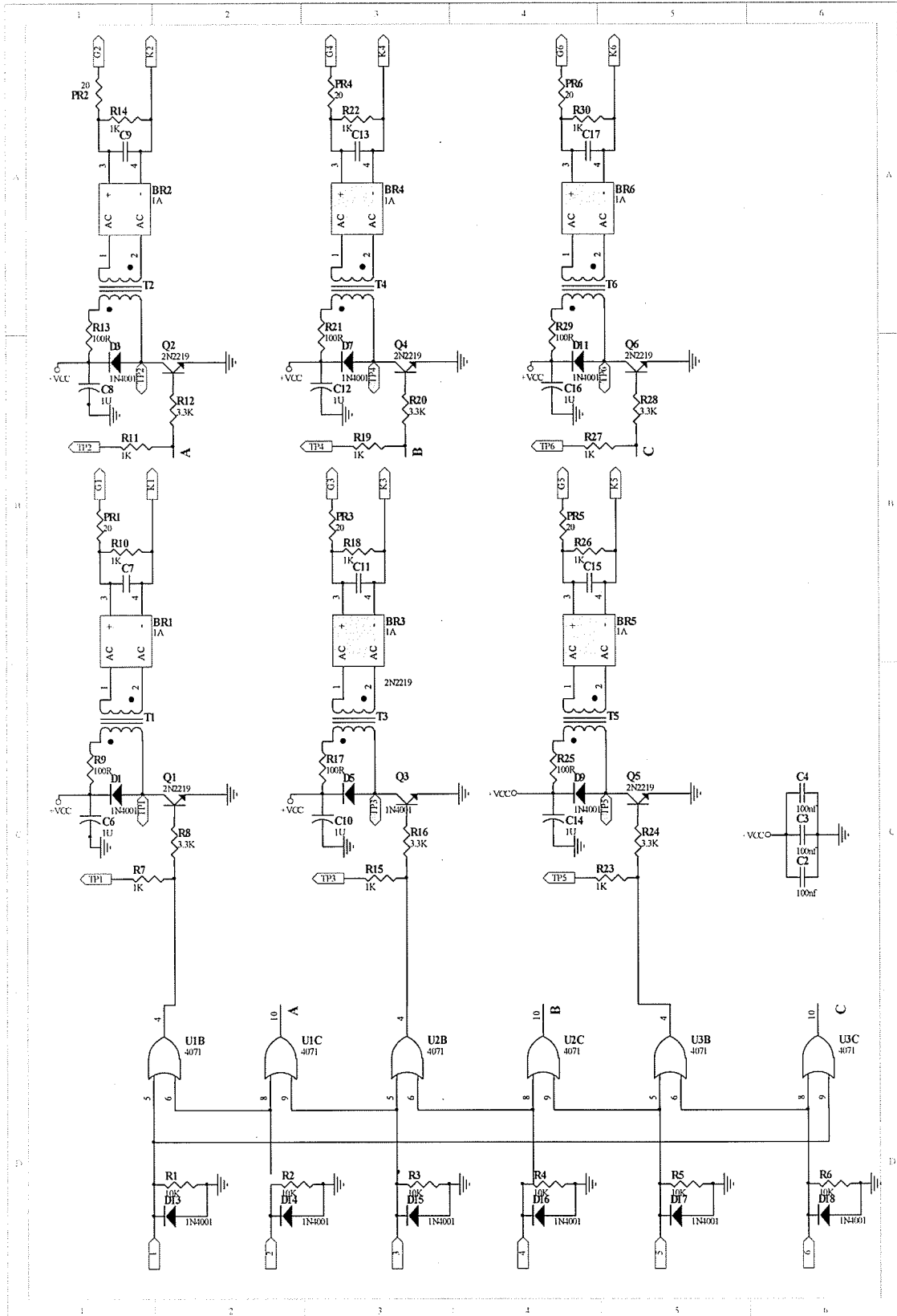
شکل (۲-۷)

شکل شماتیک مدار فرمان یکسو کننده پل سه فاز تمام کنترل، در شکل های (۳-۷ و ۴) ارائه شده است. این مدار فرمان، از سه مدار فرمان تکفاز، که در آزمایش دوم ارائه شده، تشکیل شده است.



شکل (۳-۷) مدار فرمان پل سه فاز بر اساس PWM

| Rev | Number | Revision |
|-------|--|----------|
| A1 | | |
| Drawn | PROFESSOR | Rev. 0 |
| File | F:\LAB\AC\DC\3Phase_PWM_333\3Phase_PWM_333.dwg | |



شکل (۴-۷) مدار OR و تقویت کننده جریان و ترانسفورماتور جدا کننده

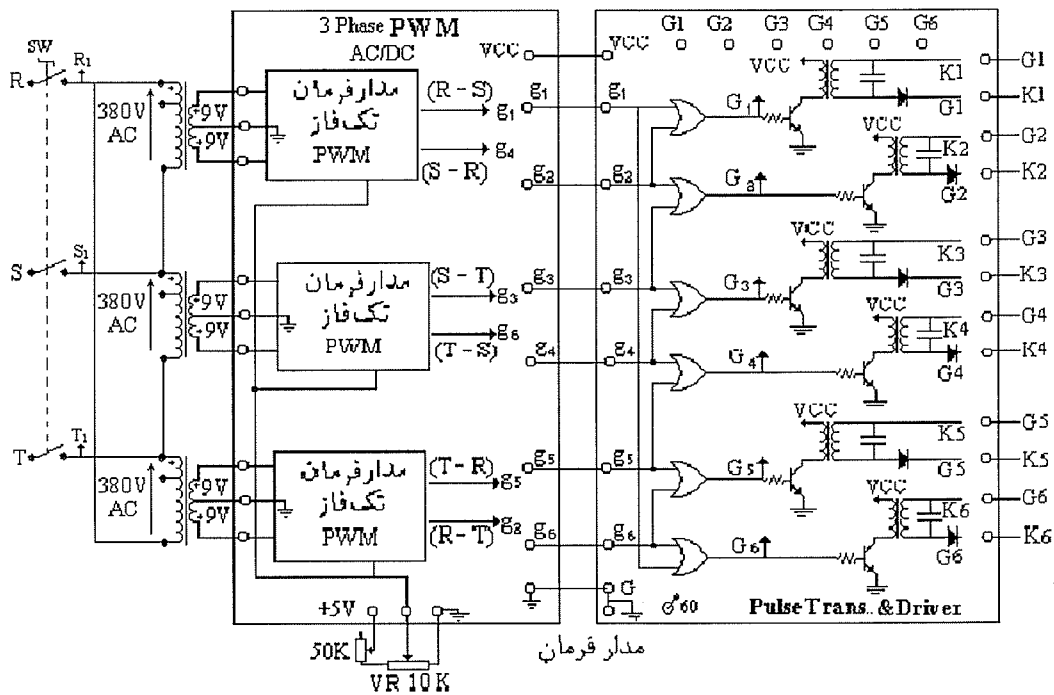
◀ آزمایش (۷-۱) :

بررسی مدار فرمان پل یکسوکننده سه فازه تمام کنترل

مدار فرمان پل یکسو کننده سه فازه تمام کنترل شکل (۷-۱۵الف) را آماده کرده، سپس مراحل اجرای آزمایش را انجام دهید.

خطر !! در هنگام کار با مدار قدرت، ایمنی را کاملاً رعایت کنید.

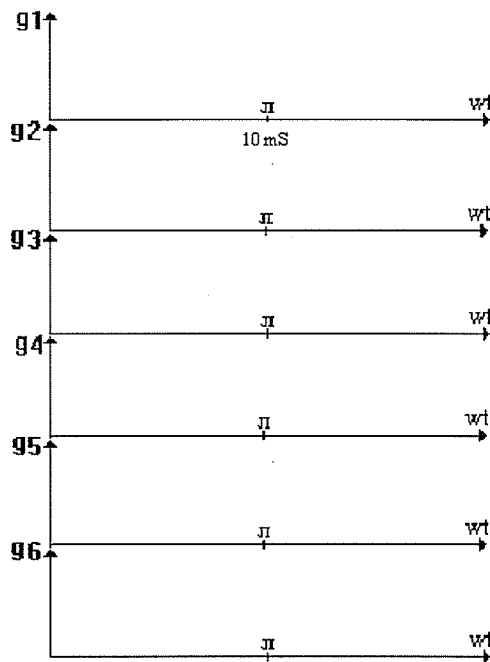
توجه کنید، در این مدار سربندی اولیه ترانسفورماتورهای مدار فرمان به صورت مثلث بسته شده است. برای این سربندی اولیه، با توجه به سطوح ولتاژها، لازم است از دو سر کناری سرهای اولیه ترانسفورماتورها استفاده شود. در غیر این صورت این ترانسفورماتورها تخریب خواهند شد.



شکل (۷-۱۵الف)

• **مراحل اجرای آزمایش:**

الف) کلید سه فازه را وصل کنید. شکل موجهای g_1 تا g_6 از برد PWM را نسبت به زمین مدار فرمان (G) مشاهده کرده، در صفحه بعد رسم کنید. این شکل موجها، در سمت راست برد PWM، (از شش ترمینال سبز رنگ، که در یک ستون قرار گرفته اند) به ترتیب از بالا به پایین، قابل دسترسی می باشند. توجه کنید، شکل موج هائی که در زیر یکدیگر رسم می شوند، باید نسبت به یکدیگر از نظر اختلاف فاز، بشکل صحیح رسم شوند. جهت رسیدن به این مقصود، لازم است شکل موجها توسط دو کانال اسیلوسکوپ، بطور همزمان مشاهده شوند.



† سؤال (۱):

اختلاف فاز بین هر دو شکل متوالی از شکل‌های فوق، چقدر است؟

† سؤال (۲):

پریود هر یک از شکل‌های موجهای فوق، چقدر است؟

† سؤال (۳):

اختلاف فاز بین شکل‌های فوق، چگونه پدید آمده است؟

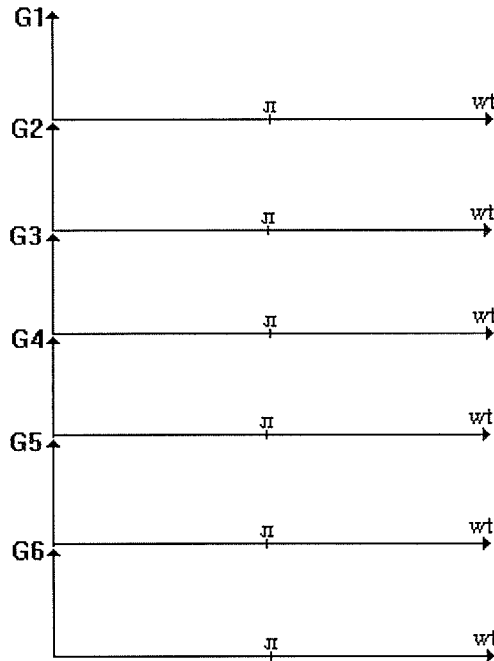
† سؤال (۴):

تعیین کنید هر یک از شکل موج‌های فوق، با کدام نیم موج از ولتاژ‌های مدار قدرت، سنکرون می‌باشند؟

ب) خروجی‌های گیت‌های OR از مدار درایور (Driver & TP) را نسبت به زمین مدار فرمان (G) مشاهده کرده، در صفحه بعد رسم کنید. توجه کنید این خروجی‌ها در بالای برد درایور، در شش ترمینال آبی رنگ، که در یک ردیف قرار گرفته‌اند، به ترتیب از چپ به راست، قابل دسترسی می‌باشند.

شکل موج‌هایی که در زیر یکدیگر رسم می‌شوند، باید نسبت به یکدیگر از نظر اختلاف فاز، بشکل صحیح رسم شوند. جهت رسیدن به این مقصود لازم است شکل موجها توسط دو کانال اسیلوسکوپ، بطور همزمان مشاهده شوند. توجه کنید در این طرح، شکل موجهای خروجی نهایی برد درایور، (یعنی G1 نسبت به K1، G2 نسبت به K2، و G6 نسبت به K6) معادل

شکل موجهای خروجی های OR ها هستند. بطوری که از روی شکل (۷-۵الف) ملاحظه می شود، خروجی های ORها، پس از تقویت جریان شدن (توسط ترانزیستورها) و ایزوله الکتریکی شدن (توسط ترانس پالسها) در خروجی برد درایور (در سمت چپ برد)، جهت فرمان دادن به گیت های تریستورهای مدار قدرت، در دسترس می باشند.



† سؤال (۱):

تعیین کنید، هر یک از شکل موج های فوق، حاصل OR کدام شکل موج های به دست آمده در بند الف است؟

† سؤال (۲):

اختلاف فاز دو پالس متوالی در هر یک از شکل موجهای فوق، چقدر است؟

† سؤال (۳):

بر اساس چه نیازی، شکل موج های مشاهده از بند الف (دو تا دو تا) با هم OR شده اند؟

◀ آزمایش (۷-۲) :

بررسی عملکرد مدار قدرت پل سه فازه تمام کنترل

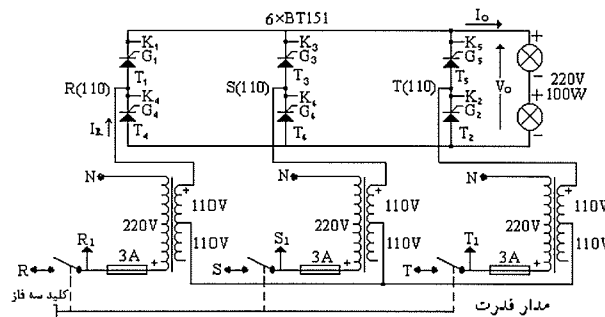
در شرایطی که کلید سه فاز قطع می باشد، مدار قدرت پل سه فازه تمام کنترل از شکل (۷-۵ب) را آماده کرده، سپس سرهای خروجی برد driver از K1, G1 تا K6, G6 از مدار فرمان را با دقت به گیت و کاتد تریستورهای T1 تا T6 وصل کنید. پس از این آماده سازی، مراحل اجرای آزمایش را انجام دهید.

الف) مقاومت متغیر 50K سری شده با مقاومت VR را تغییر داده تا اتصال کوتاه شود. کلید سه فاز را وصل کنید. در حالی که ولتاژ دو سر بار (لامپها) را مشاهده می کنید، با تغییر مقاومت VR زاویه آتش تریستورها را از ۱۸۰ درجه به تدریج کاهش داده، تا نور لامپها ماکزیمم شود. توجه کنید، در صورتی که مدار بطور صحیح آماده شده باشد، فرکانس ریبیل شکل موج بار باید 300HZ باشد، در غیر این صورت، با بررسی مدار، آنرا اصلاح کنید.

مقدار زاویه آتشی که در آن ماکزیمم انرژی به بار منتقل (نور لامپها ماکزیمم) می شود، را (با توجه به راهنمایی زیر) اندازه گیری کرده و نام آن را زاویه کموتاسیون طبیعی بنامید. صحت این اندازه گیری را با استفاده از رابطه مربوطه که در آزمایش ششم با آن آشنا شدید، تحقیق کنید.

☼ راهنمایی:

با اندازه گیری دامنه های ولتاژ لحظه ای بار در زاویه کموتاسیون، و ولتاژ ماکزیمم بار و با استفاده از رابطه $\alpha_c = \text{ArcSin } V/V_m$ مقدار زاویه مورد نظر را تعیین کنید.



شکل (۷-۵ب).

ب) در حالیکه شکل موج ولتاژ بار (لامپها) را مشاهده می کنید، مقاومت متغیر 50K را طوری تنظیم کنید تا با تغییر تمام محدوده VR، زاویه آتش تریستورها از کموتاسیون طبیعی کوچکتر نشود.

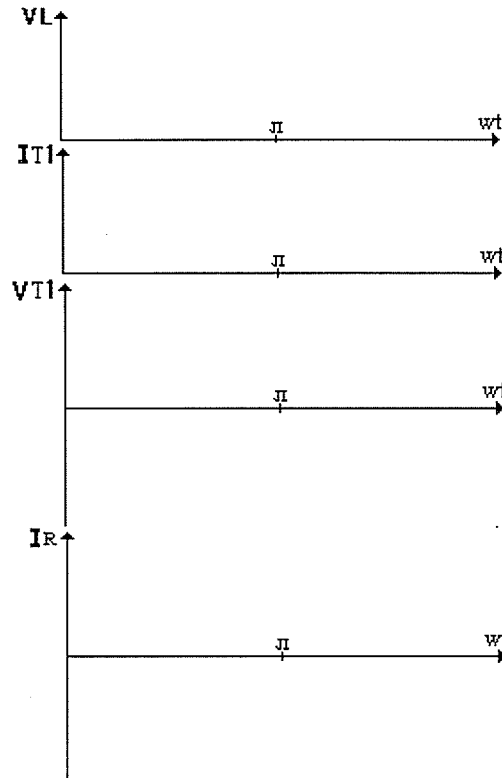
ج) با مشاهده ولتاژ بار (لامپها)، زاویه آتش تریستورها را ۳۰ درجه نسبت به کموتاسیون طبیعی انتخاب کرده، سپس شکل موجهای ولتاژ بار، ولتاژ و جریان یکی از SCR ها، جریان یکی از فازها را در صفحه بعد رسم کنید.

د) پیک ولتاژ معکوس افت کرده روی یکی از تریستورها و همچنین پیک ولتاژ بار را در شرایط بند قبل، اندازه گیری کرده، یادداشت کنید.

ه) ولتاژ متوسط بار را در شرایط بند (ج) توسط ولتمتر در رنج DC اندازه گیری کرده، درستی مقدار اندازه گیری شده را از راه تئوری با استفاده از رابطه زیر تحقیق کنید.

$$V_{av} = \frac{3 V_m (\text{Line})}{\pi} \int_{\alpha}^{\alpha+\pi} \sin(\omega t) d\omega t$$

تذکره: در رابطه فوق α اندازه زاویه آتش از مبداء موج سینوسی است.



◀ آزمایش (۷-۱۳):

راه اندازه‌ی و کنترل سرعت (ملقه باز) موتور DC تمریک جداگانه

تئوری:

سرعت موتور DC به دو روش، قابل تنظیم است. با تغییر ولتاژ آرمیچر و یا با تغییر جریان میدان. سرعت و گشتاور در موتور DC در حالت دائمی از روابط زیر تبعیت می‌کند.

$$N = \frac{V - R_a I_a}{K_a \phi}$$

$$T = K_t \phi I_a$$

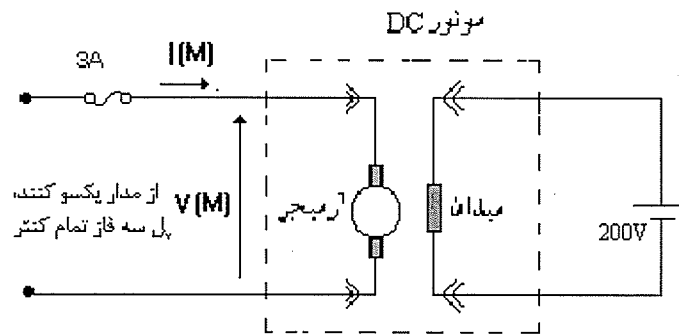
N : دور موتور R_a : مقاومت آرمیچر I_a : جریان آرمیچر T : گشتاور
 ϕ : فلوی میدان (تابع جریان میدان) V : ولتاژ تغذیه شده به آرمیچر K_t و K_a : مقادیر ثابت

با توجه به روابط فوق، ملاحظه می‌شود، با تغییر ولتاژ آرمیچر در شرایطی که گشتاور بار (جریان آرمیچر) ثابت باشد، سرعت موتور DC بطور خطی اما با تغییر جریان میدان (تغییر فلوی) سرعت موتور به صورت غیر خطی تغییر کرده، و باعث تغییر گشتاور الکتریکی موتور خواهد شد. این روش

تغییر سرعت را روش تضعیف میدان می نامند. یعنی اینکه هرگاه فلو کاهش یابد، این کاهش سبب افزایش (غیر خطی) سرعت و کاهش (خطی) گشتاور خواهد شد. معمولاً در صنایع، جهت تغییر سرعت، تا سرعت نامی موتور، به روش تغییر ولتاژ آرمیچر و برای افزایش سرعت بالاتر از سرعت نامی، از روش تضعیف میدان استفاده می شود. یکی از کاربردهای مهم مبدل AC/DC در صنعت، استفاده آنها در درایورهای موتور DC است. معمولاً این مبدلها در درایورهای DC به همراه مدارهای فیدبک (جریان، سرعت) و کنترل کننده های مناسب، مورد استفاده قرار می گیرند. در این بخش از آزمایش راه اندازی و کنترل سرعت موتور DC به صورت حلقه باز، با تغییر ولتاژ آرمیچر (توسط مبدل AC/DC پل سه فاز تمام کنترل) مورد بررسی قرار می گیرد.

• اجرای آزمایش:

با مشاهده نور لامپها، مقدار مقاومت متغیر VR را طوری تنظیم کنید تا مقدار ولتاژ یکسو شده قابل تنظیم در خروجی پل سه فاز به حداقل مقدار ممکن خود برسد. کلید سه فاز را قطع کرده، آرمیچر موتور DC را بر طبق شکل (۶-۷) به جای بار اهمی (لامپها) در مدار قرار دهید. سیم پیچ میدان موتور را توسط منبع تغذیه 200VDC تغذیه کنید پس از این تغییر وضعیت در مدار قدرت، مراحل اجرای این بخش از آزمایش را انجام دهید.



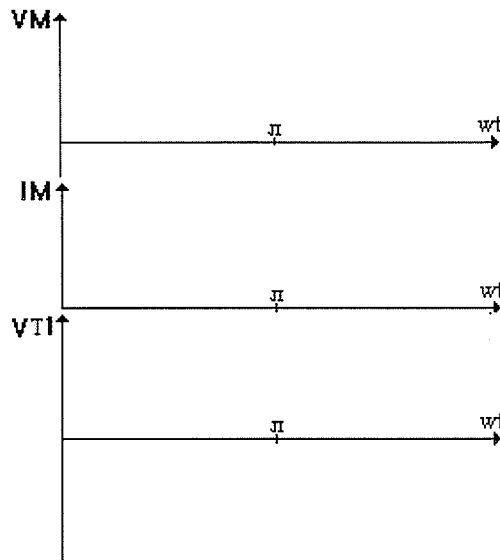
شکل (۶-۷)

الف) کلید سه فاز اصلی را وصل کنید. در حالیکه ولتاژ دو سر آرمیچر را توسط اسیلوسکوپ مشاهده می کنید، به تدریج مقاومت VR را در جهت کاهش زاویه آتش تغییر داده تا ولتاژ آرمیچر افزایش یابد. با این عمل مشاهده می شود، موتور DC (که به صورت تحریک جداگانه تغذیه شده است) راه اندازی شده و با تغییر مقاومت VR سرعت آن تغییر می کند.

† سؤال (۱): در این آزمایش حداقل زاویه آتش تریستورها به چه عاملی بستگی دارد؟

† سؤال (۲): چرا با تغییر مقاومت متغیر VR سرعت موتور DC تغییر می کند؟

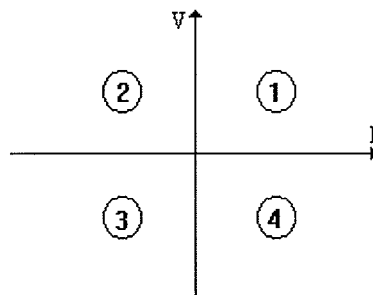
ب) شکل موجهای ولتاژ و جریان بار (آرمیچر) و همچنین ولتاژ تریستور $T1$ را به ازای تغییرات سرعت موتور مشاهده کرده و به ازاء زاویه آتش 60° درجه نسبت به کموتاسیون طبیعی، این شکل موجها را در زیر رسم کنید. (زاویه آتش را می توان با تنظیم دامنه ولتاژ لحظه ای بار در زاویه آتش مورد نظر، بر اساس رابطه $V(\alpha) = V_m \sin \alpha$ تعیین کرد)



† سؤال (۱): دامنه نیروی ضد محرکه موتور در شرایط بند (ب) چقدر است؟

† سؤال (۲): با توجه به نوسان داشتن ولتاژ آرمیچر (در یک زاویه آتش ثابت برای تریستورها) و در نتیجه نوسان داشتن جریان آرمیچر موتور، چرا سرعت موتور ثابت است؟

† سؤال (۳): با توجه به شکل موج های ولتاژ و جریان بار، این مبدل در کدام یک از چهار ناحیه زیر عمل می کند؟ همچنین اگر دو تا از این نوع مبدل بصورت موازی و از جهت پلاریته بصورت معکوس به بار وصل شوند، دو مبدل در چند ناحیه می توانند عمل کنند.



† سؤال (۴): این یکسوکننده پل سه فازه (شش فازه) نسبت به یکسوکننده پل سه فازه نیم کنترل چه مزیتی داشته و در چه مواردی از این یکسوکننده استفاده می شود؟

† سؤال (۵): چند کار برد، از کار برد های صنعتی مبدلها AC/DC تریستوری تک فاز و سه فاز، که از آزمایش چهارم تا این آزمایش بررسی کرده اید را نام ببرید؟